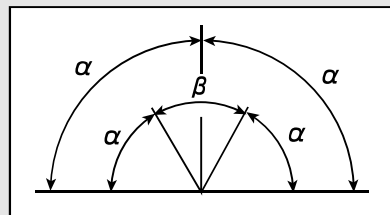


ロータテーブル

RT02シリーズ

多位置停止形とは

右図のように3点又は4点で停止する
 α 角度・ β 角度は指定



貫通穴

◆配線等にご利用可

エア配管・リード線取出し溝

ボディは上下より取付可

高精度テーブル

- ◆高精度・高剛性ベアリング
- ◆負荷の直接取付可

テーブルの高さをおさえた薄形

センサ取付溝

◆2種類のセンサ取付可

裏面に芯出し用基準穴

ロータ本体部

多位置停止形 (3・4位置停止)
エアクッション内蔵形 (2位置停止)

RT02シリーズ

ロータテーブル

RT02シリーズ(D)

型式表示記号

RT02 - 18 D - $\alpha + \beta$ ※ ZC230 A 2

シリーズ名

呼び径

10 : 10mm
14 : 14mm
16 : 16mm
18 : 18mm
22 : 22mm

基本構造

D : 多位置停止形
(3位置又は、4位置停止形)

揺動角度

α : 3位置停止形
 $2\alpha \leq 180^\circ$
 $\alpha + \beta$: 4位置停止形
 $2\alpha + \beta \leq 180^\circ$

スイッチ型式

無記号 : スイッチ無し

ZC230 : 2線式無接点
ZC253 : 3線式無接点

リード線長さ

—
A : 1m
B : 3m

スイッチ個数

—
1 : 1個
2 : 2個
3 : 3個
4 : 4個

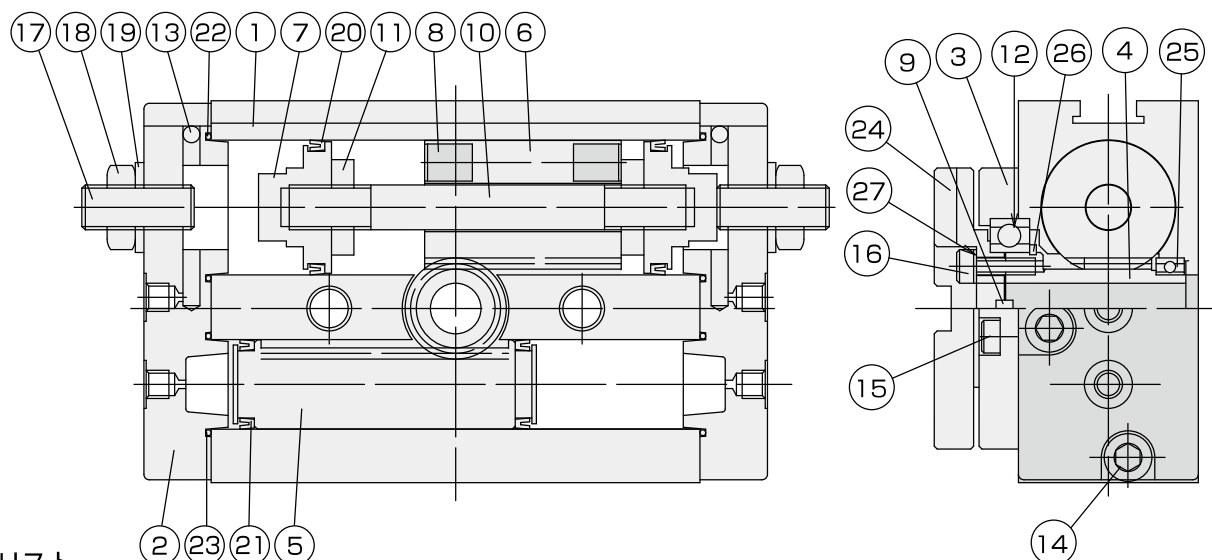
●スイッチ詳細→P.577~583

●スイッチ取付→P.594~595

型式表示例

3位置停止形		4位置停止形	
RT02-18D-90	RT02-18D-45	RT02-18D-45+90	RT02-18D-45+60

内部構造図



部品リスト

NO	名 称	材 質	NO	名 称	材 質	NO	名 称	材 質
1	本体	アルミ合金	10	ピストンロッド	軟鋼	19	ファスナーシール	軟鋼+NBR
2	ヘッドカバー	アルミ合金	11	締付ナット	黄銅	20	ピストンパッキン	NBR
3	ケース	アルミ合金	12	ベアリング	ベアリング鋼	21	ピストンパッキン	NBR
4	ピニオンロッド	炭素鋼	13	鋼球	ベアリング鋼	22	オーリング	NBR
5	ラックピストン	炭素鋼	14	六角穴付ボルト	炭素工具鋼	23	オーリング	NBR
6	ラック	ステンレス鋼	15	六角穴付ボルト	炭素工具鋼	24	テーブル	アルミ合金
7	ピストン	ステンレス鋼	16	六角穴付ボルト	炭素工具鋼	25	ベアリング	ベアリング鋼
8	マグネット	磁性体	17	六角穴付止ネジ	炭素工具鋼	26	止め輪	炭素鋼
9	キー	炭素鋼	18	六角ナット	軟鋼	27	皿バネ座金	炭素鋼

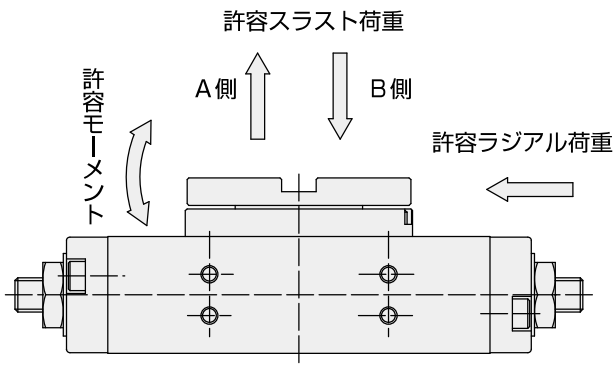
仕様

●多位置停止形タイプ

型 式		RT02-10D-※	RT02-14D-※	RT02-16D-※	RT02-18D-※	RT02-22D-※
シリンダ内径	[mm]	φ10+φ14	φ14+φ20	φ16+φ24	φ18+φ26	φ22+φ30
使用流体		空 気				
行動形式		複動形				
使用圧力範囲	[MPa]	0.3～0.7		0.2～0.7		
耐 圧	[MPa]	1.05				
使用温度範囲		0～60（凍結無き事）				
揺動角度	MIN	α=30	α=20	α=15	α=10	α=7
	MAX	3位置停止形：2α≤180° 4位置停止形：2α+β≤180°				
角度調整範囲 180°仕様(2α+β)		5～60 (120°～185°の間で揺動可能)				
スイッチ検出最小角度	[°]	30	25	20	18	15
理論トルク	[N・m]	0.26P	0.9P	1.6P	2.8P	4.2P
許容エネルギー	[J]	0.2×10 ⁻²	1×10 ⁻²	3.5×10 ⁻²	7×10 ⁻²	0.11
配管口径		M5×0.8				
クッション構造		ナ シ				
給 油		不 要				
製品質量	[g]	175	475	820	1230	1985

理論トルクP：使用圧力を示す。(MPa)
スイッチ検出最小角度：センサが中間停止部を正しく感知できる最小角度（ α 及び β ）です。
注）多点停止にて各旋回端をセンサで検出する場合φ10のみ $\alpha + \beta \geq 90$ である事を確認して下さい。

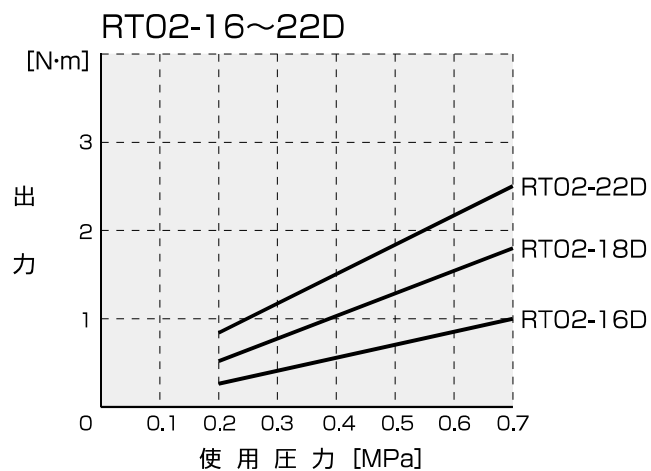
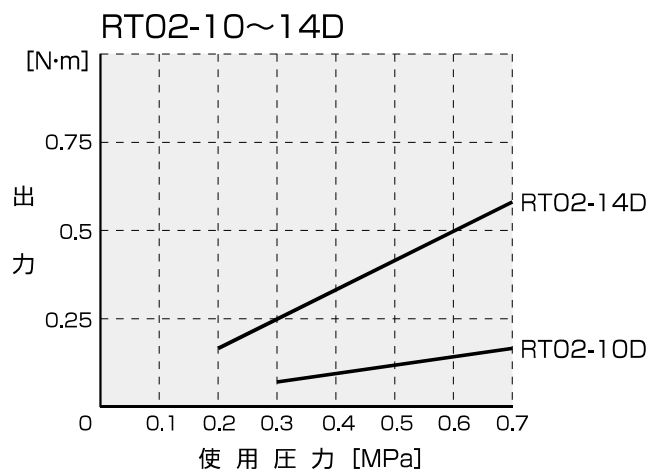
許容荷重及び許容モーメント



型 式	許容ラジアル荷重 [N]	許容スラスト荷重 [N]		許容モーメント [N・m]
		A側	B側	
RT02-10D	50	35	50	1.5
RT02-14D	70	50	70	2.0
RT02-16D	120	120	160	4.0
RT02-18D	245	245	340	6.5
RT02-22D	355	355	500	9.0

RT02シリーズ
ロータリーブル

■実効トルク



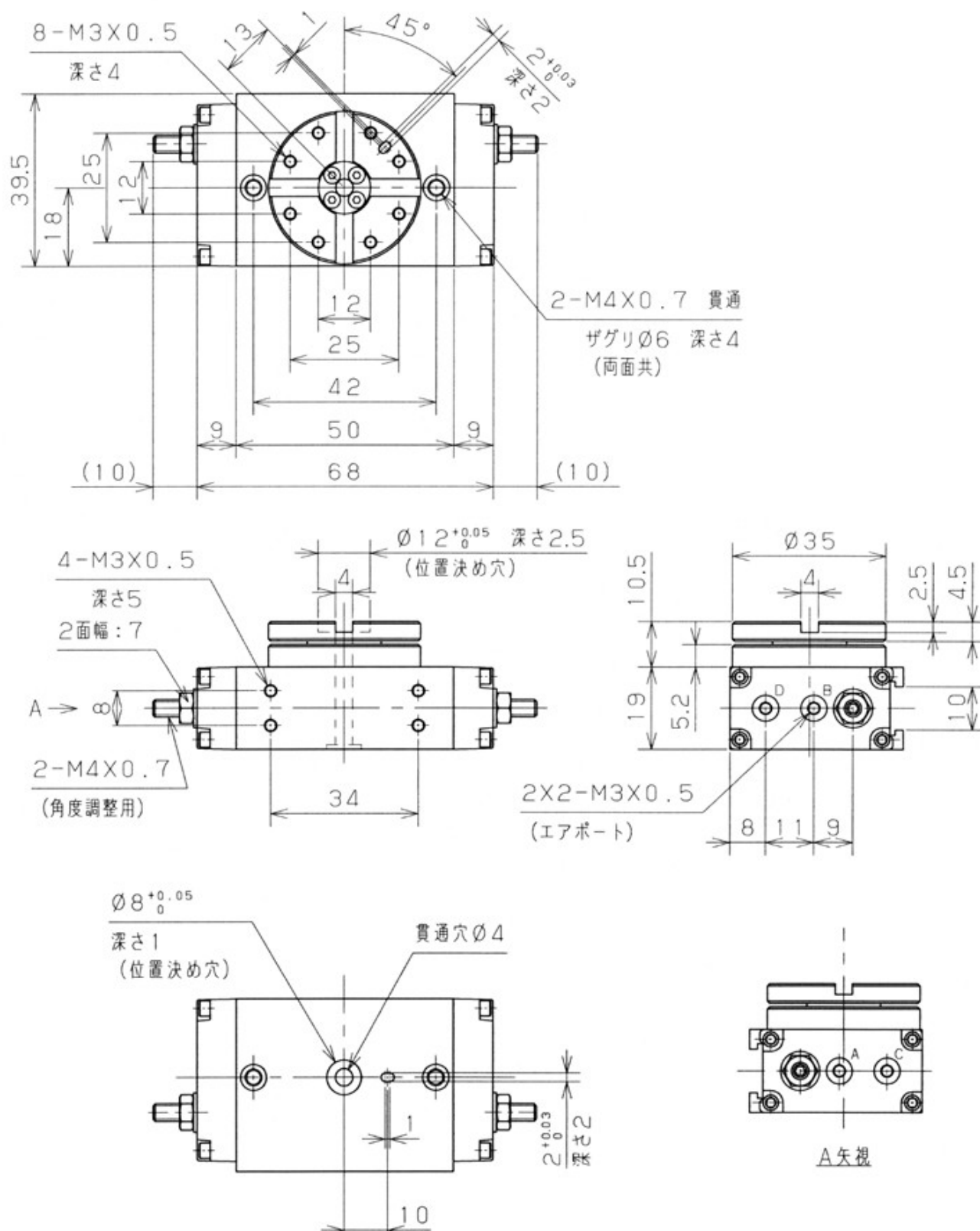
■停止位置の調整方法

☞ P.596~597を参照願います。

■停止位置の制御方法

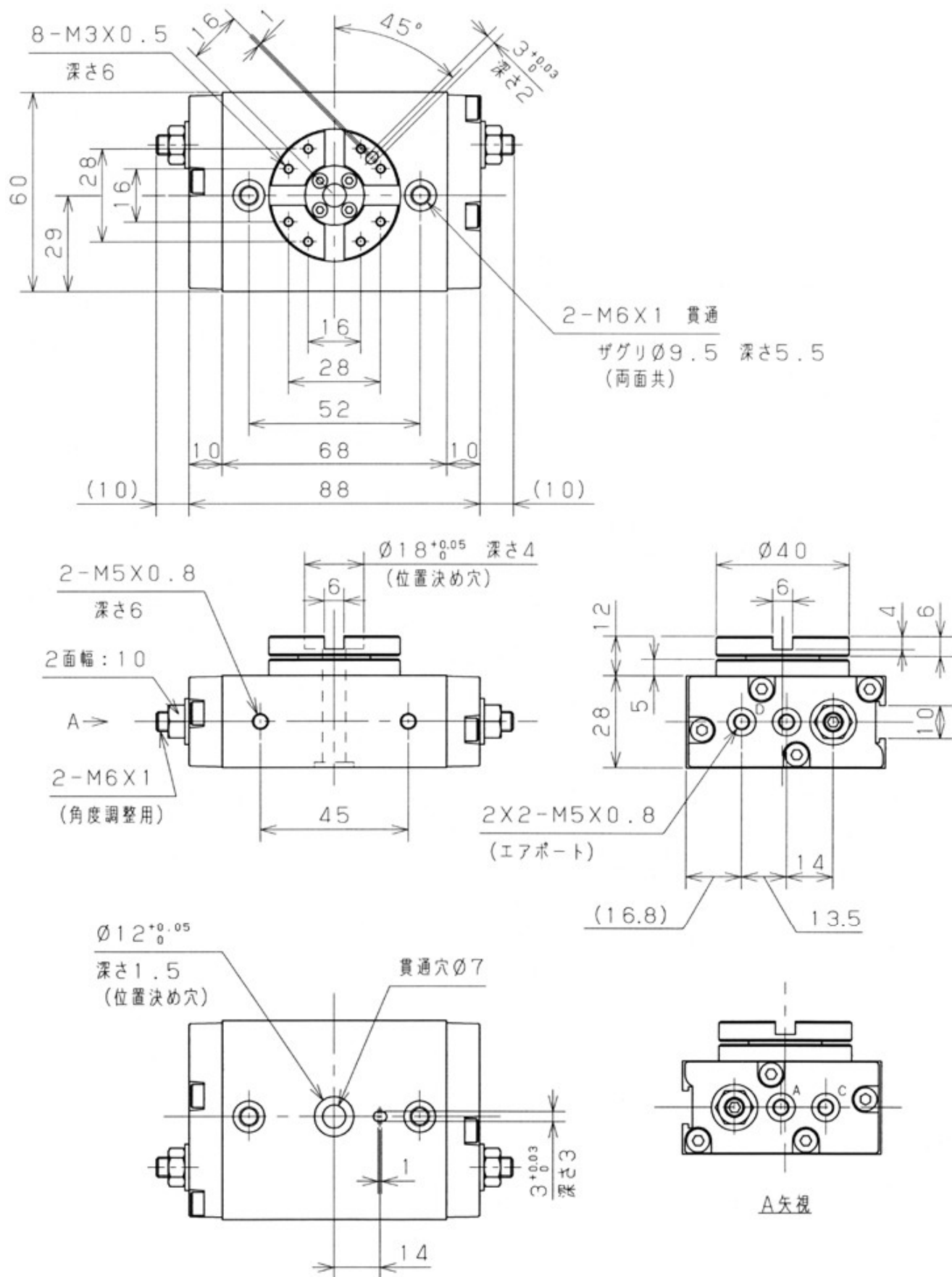
☞ P.598~599を参照願います。

■外形寸法図 RT02-10D-□

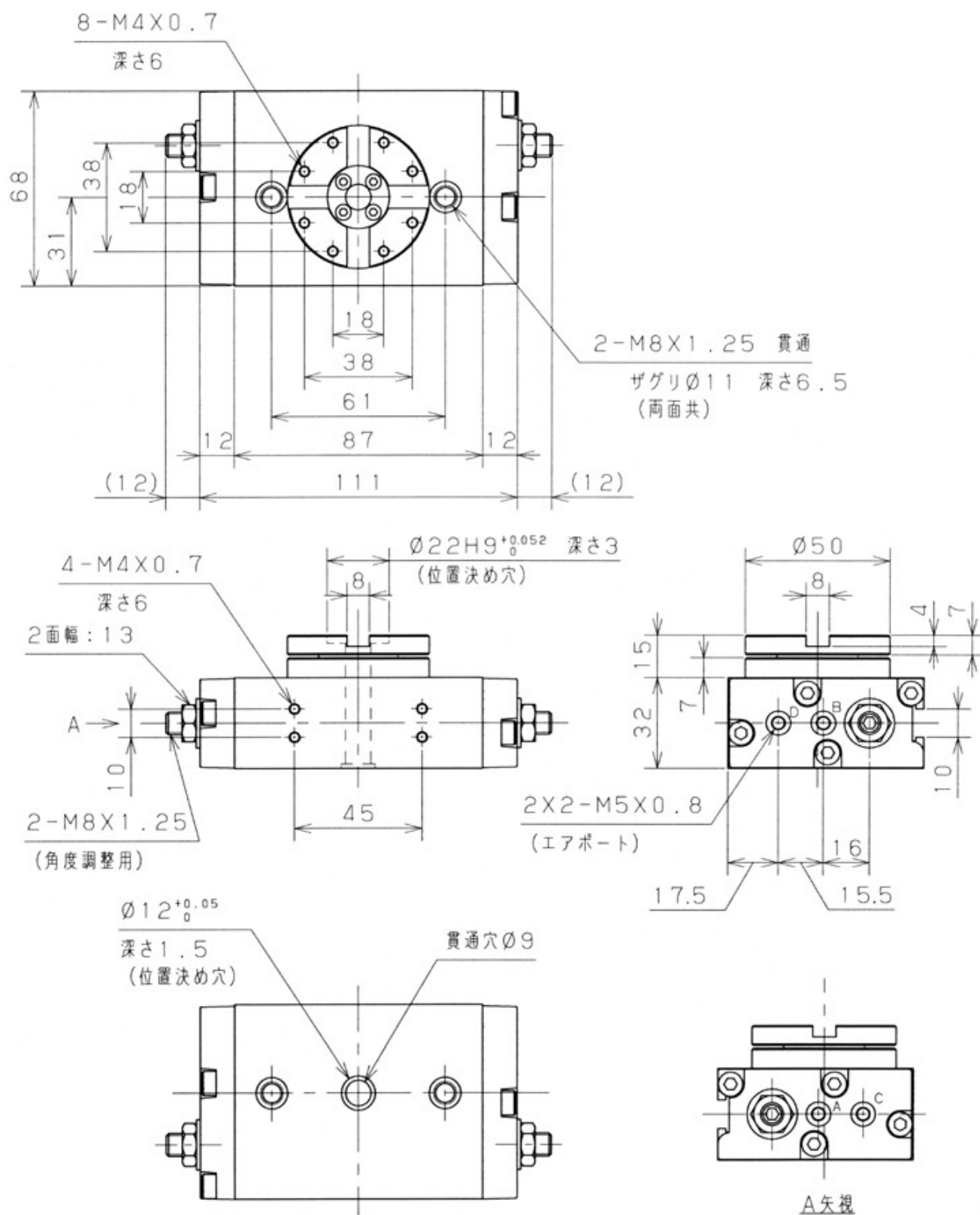


外形寸法図

RT02-14D-□

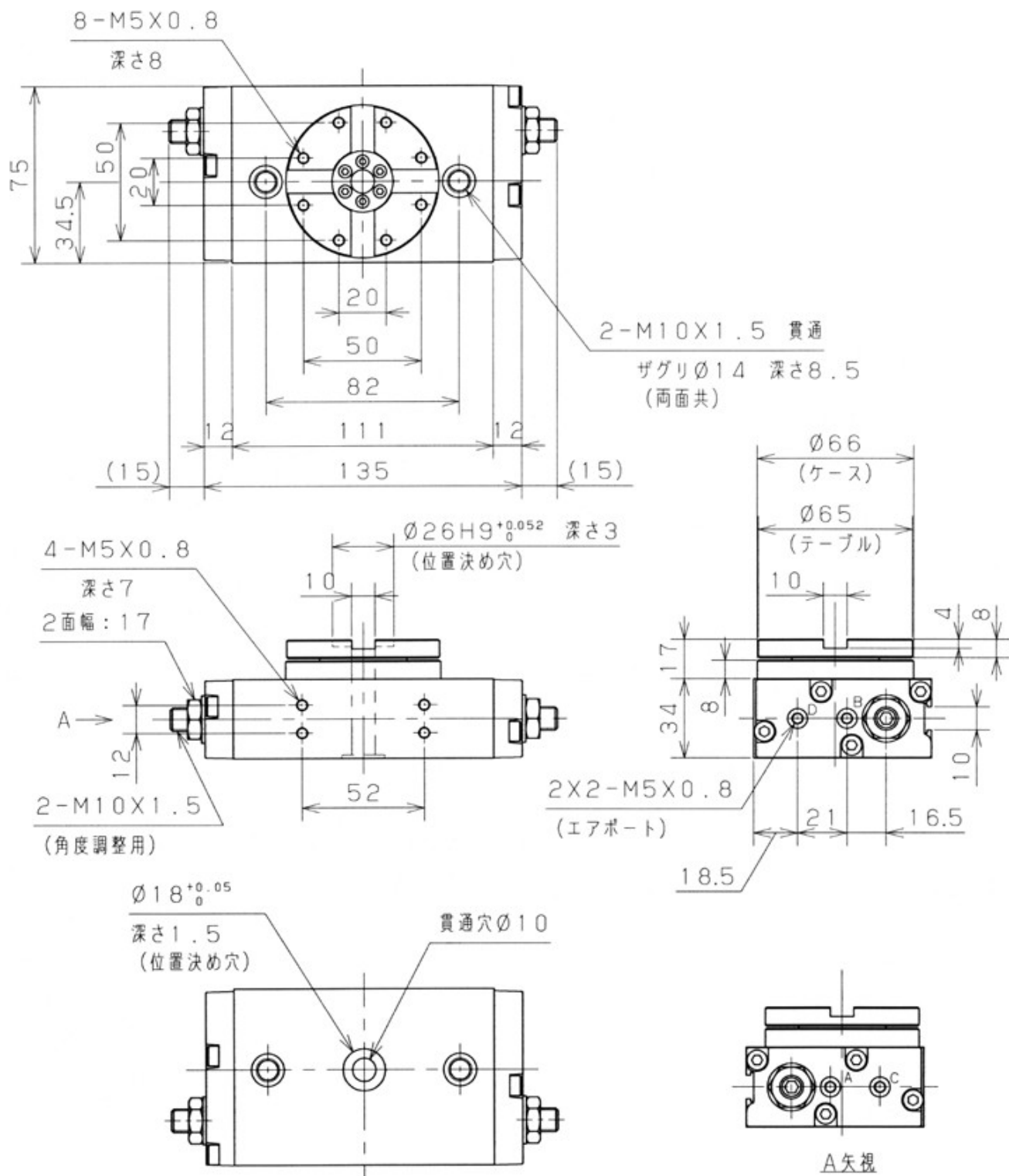


■外形寸法図 RT02-16D-□

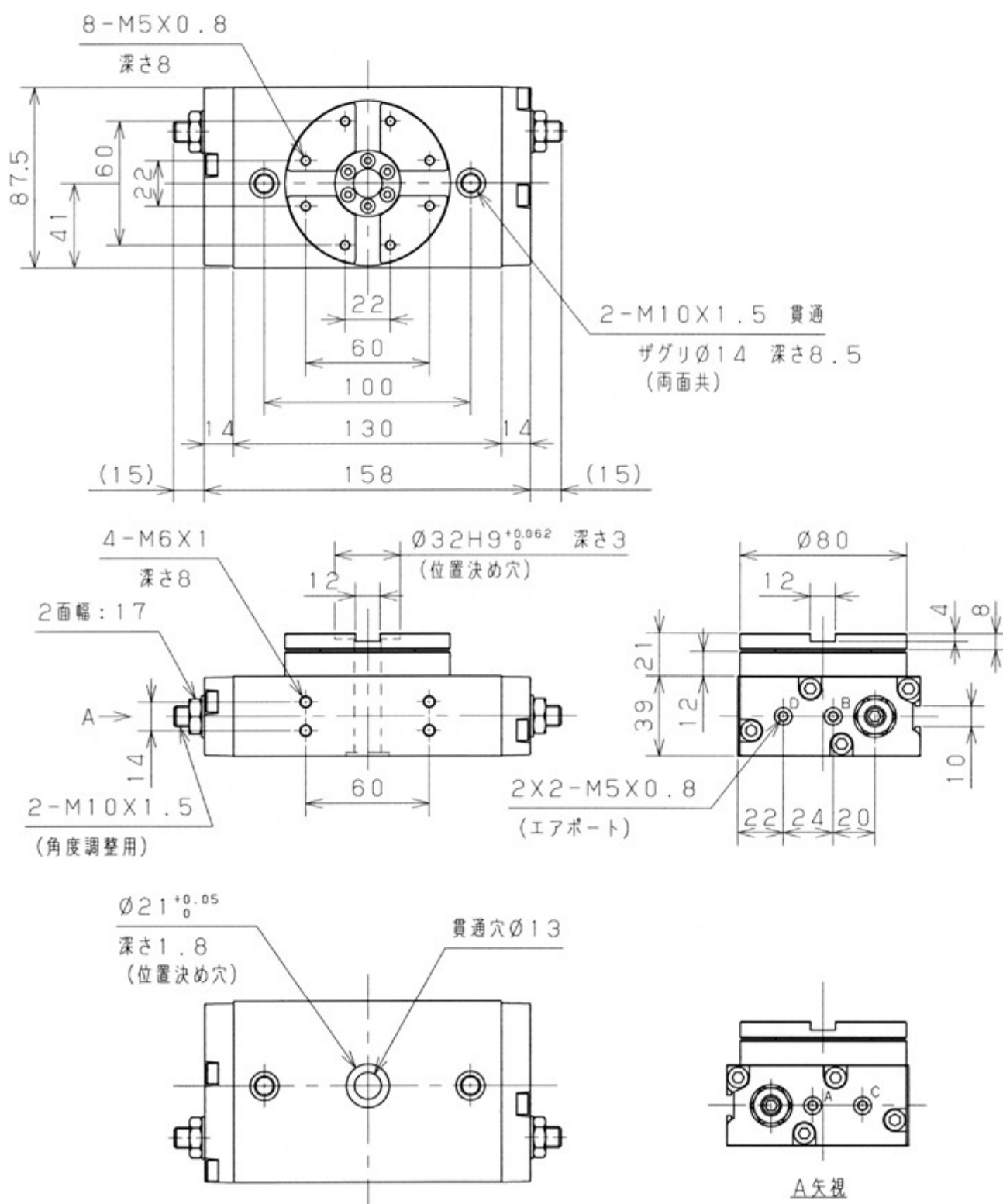


外形寸法図

RT02-18D-□



■外形寸法図 RT02-22D-□



RT02シリーズ(B)

型式表示記号

RT02 - 18 B - 180 ※ ZC230 A 2

シリーズ名

呼び径

10 : 10mm
14 : 14mm
16 : 16mm
18 : 18mm
22 : 22mm

基本構造

B : 2位置停止形
(エアクション内蔵)

揺動角度

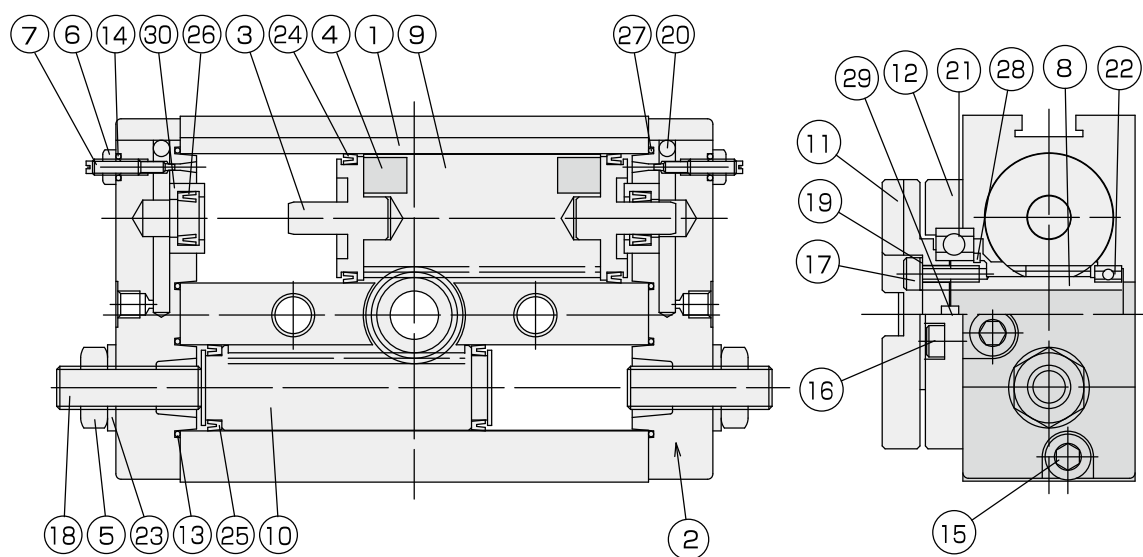
90 : 90°
180 : 180°

スイッチ型式	リード線長さ	スイッチ個数
ZC230 : 2線式無接点 ZC253 : 3線式無接点	A : 1m B : 3m	1 : 1個 2 : 2個
スイッチ型式	スイッチ個数	リード線長さ
無記号 : スイッチ無し	—	—
RCA : 2線式有接点 RCB : 2線式有接点 RCM : 2線式無接点	1 : 1個 2 : 2個	無記号 : 1.5m LA : 5m

●スイッチ詳細→P.577~583

●スイッチ取付→P.594~595

内部構造図



部品リスト

NO	名 称	材 質	NO	名 称	材 質	NO	名 称	材 質
1	本体	アルミ合金	11	テーブル	アルミ合金	21	ベアリング	ベアリング鋼
2	ヘッドカバー	アルミ合金	12	ケース	アルミ合金	22	ベアリング	ベアリング鋼
3	ピストン	黄銅	13	オーリング	NBR	23	ファスナーシール	軟鋼+NBR
4	マグネット	磁性体	14	オーリング	NBR	24	パッキン	NBR
5	六角ナット	軟鋼	15	六角穴付ボルト	炭素工具鋼	25	パッキン	NBR
6	六角ナット	黄銅	16	六角穴付ボルト	炭素工具鋼	26	パッキン	NBR
7	ニードル	ステンレス鋼	17	六角穴付ボルト	炭素工具鋼	27	ガスケット	NBR
8	ピニオンロッド	炭素鋼	18	六角穴付止ネジ	炭素工具鋼	28	止め輪	炭素鋼
9	ラック	ステンレス鋼	19	皿バネ座金	炭素鋼	29	キー	炭素鋼
10	ラックピストン	炭素鋼	20	鋼球	ベアリング鋼	30	パッキンハウジング	黄銅

仕様

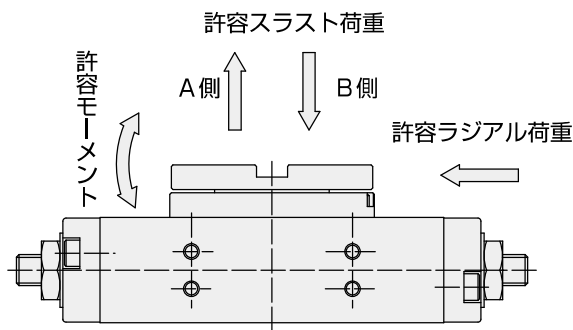
●エアクッションタイプ

型 式	RT02-10B	RT02-14B	RT02-16B	RT02-18B	RT02-22B
シリンダ内径 [mm]	φ10+φ14	φ14+φ20	φ16+φ24	φ18+φ26	φ22+φ30
使用流体	空 気				
行動形式	複動形				
使用圧力範囲 [MPa]	0.1~0.7				
耐 圧 [MPa]	1.05				
使用温度範囲 [°C]	0~60（凍結無き事）				
揺動角度 [°]	90・180				
角度調整範囲 [°]	90°仕様	70~95			
	180°仕様	160~185			
理論トルク [N・m]	0.8P	2.8P	5.2P	8.6P	14P
許容エネルギー [J]	0.02	0.075	0.14	0.28	0.42
配管口径	M5×0.8				
クッション構造	エアクッション				
給 油	不 要				
製品質量 [g]	172	465	830	1250	1995

理論トルクP：使用圧力を示す。

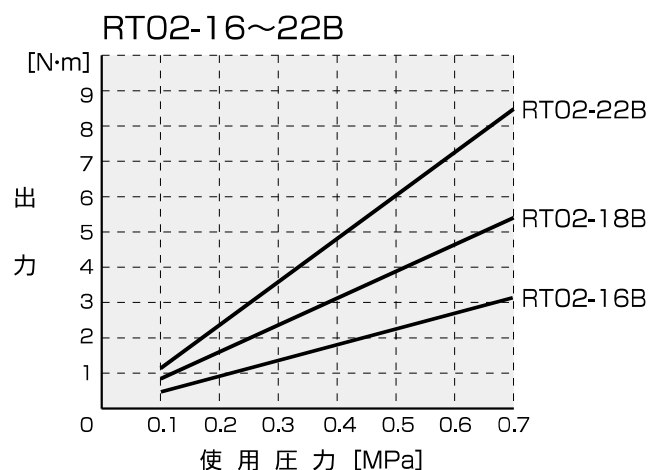
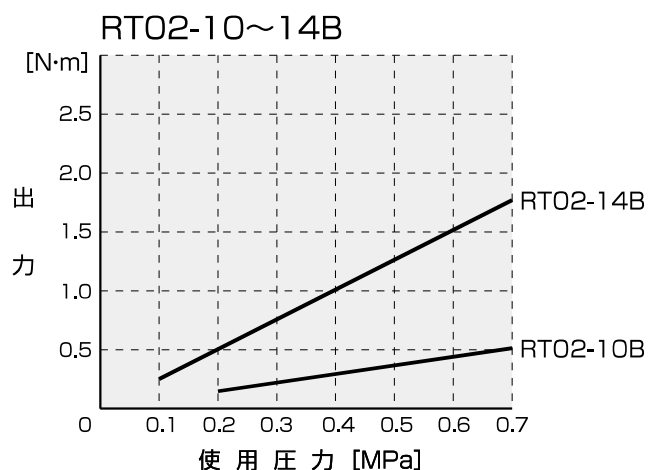
注）φ10の場合、RCA及びRCBスイッチを用いる時は、全角60°以上で使用して下さい。

許容荷重及び許容モーメント



型 式	許容ラジアル荷重 [N]	許容スラスト荷重 [N]		許容モーメント [N・m]
		A側	B側	
RT02-10B	50	35	50	1.5
RT02-14B	70	50	70	2.0
RT02-16B	120	120	160	4.0
RT02-18B	245	245	340	6.5
RT02-22B	355	355	500	9.0

実効トルク



停止位置の調整方法

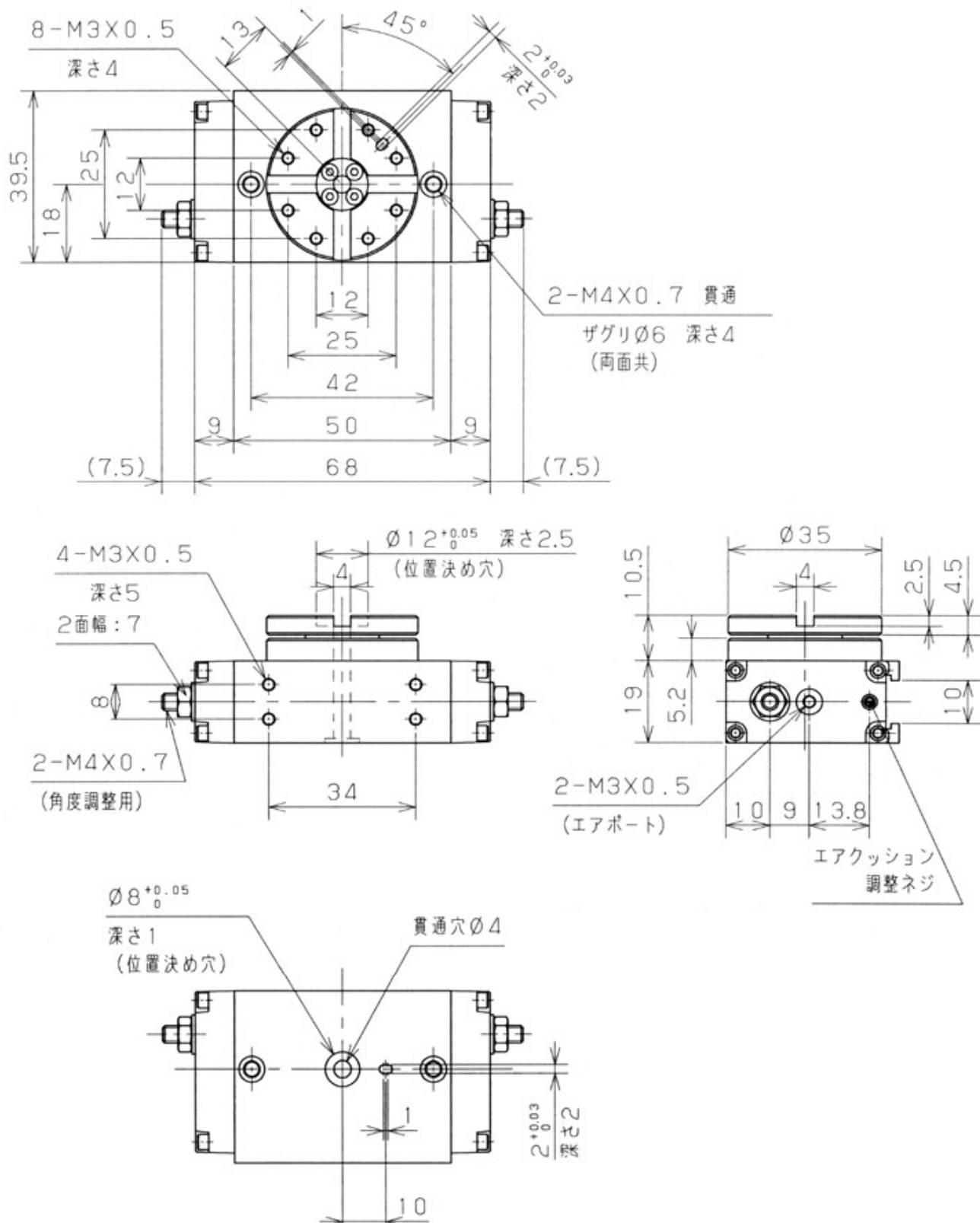
☞ P.596~597を参照願います。

停止位置の制御方法

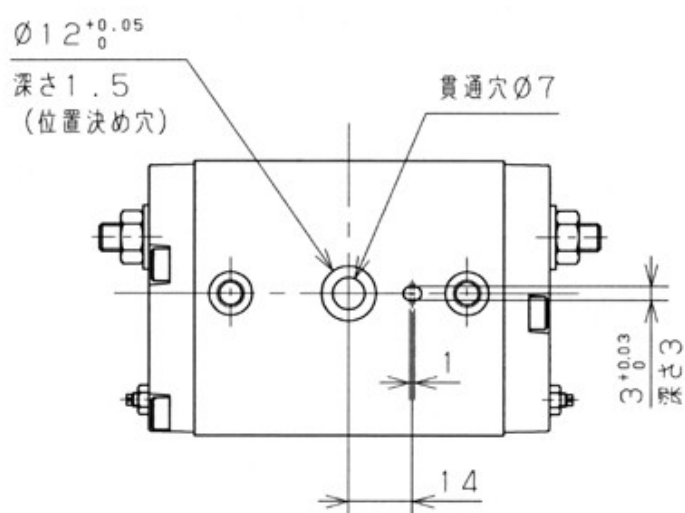
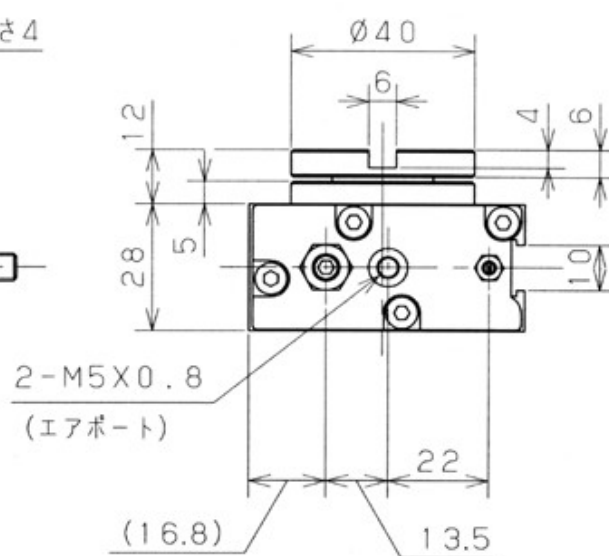
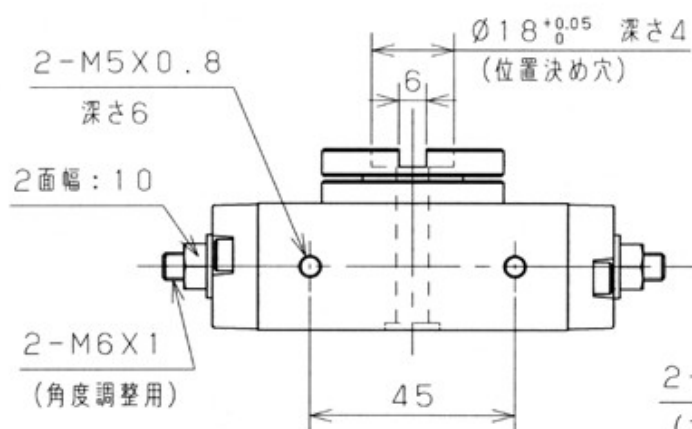
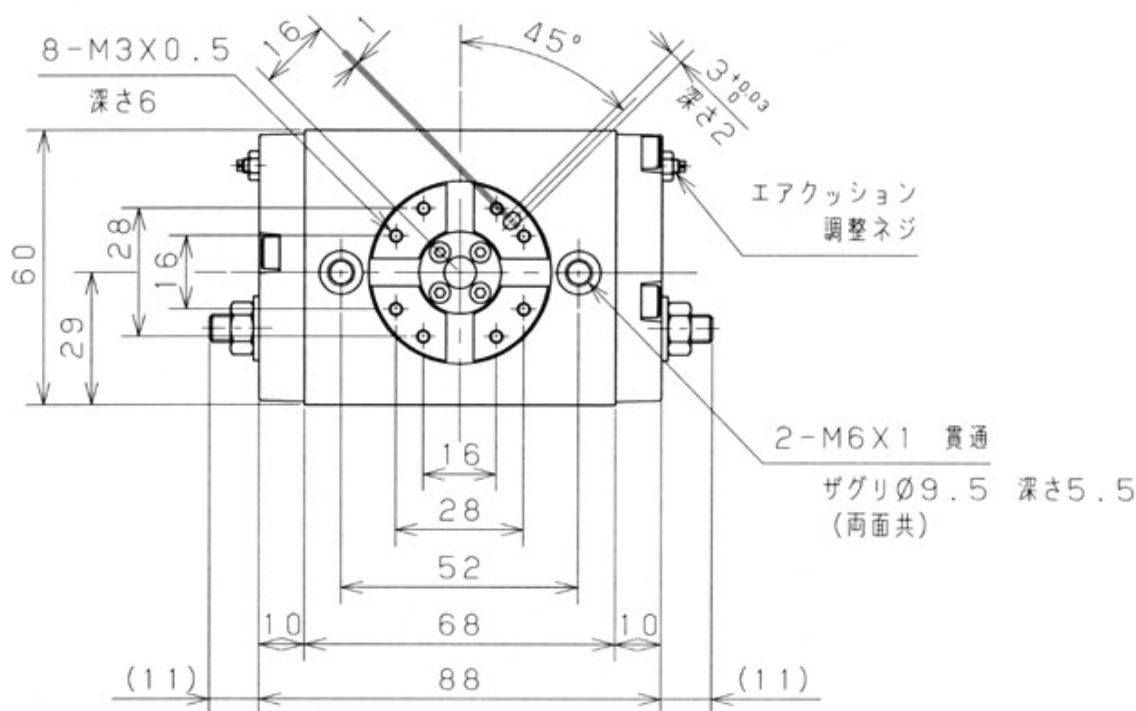
☞ P.598~599を参照願います。

外形寸法図

RT02-10B-□

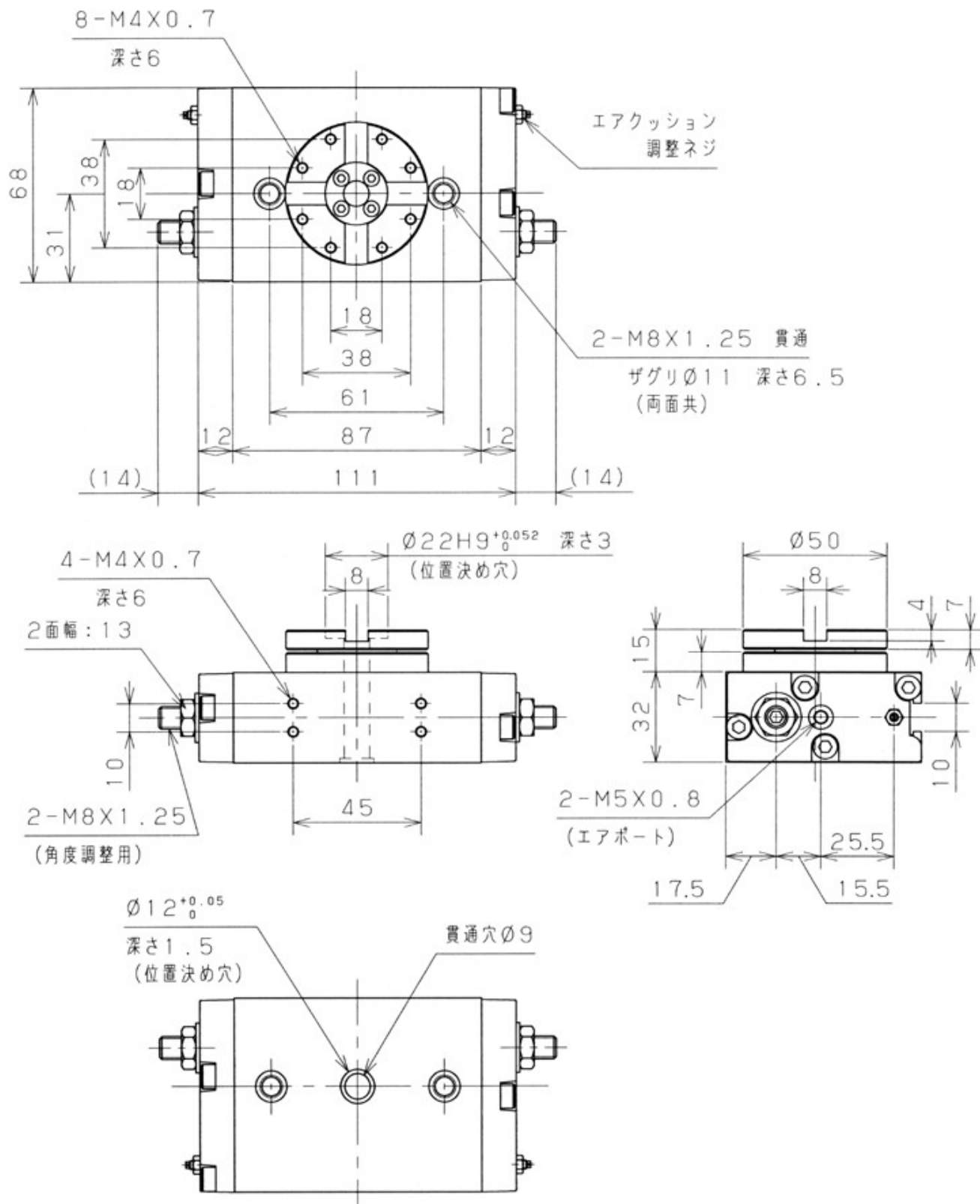


■外形寸法図 RT02-14B-□

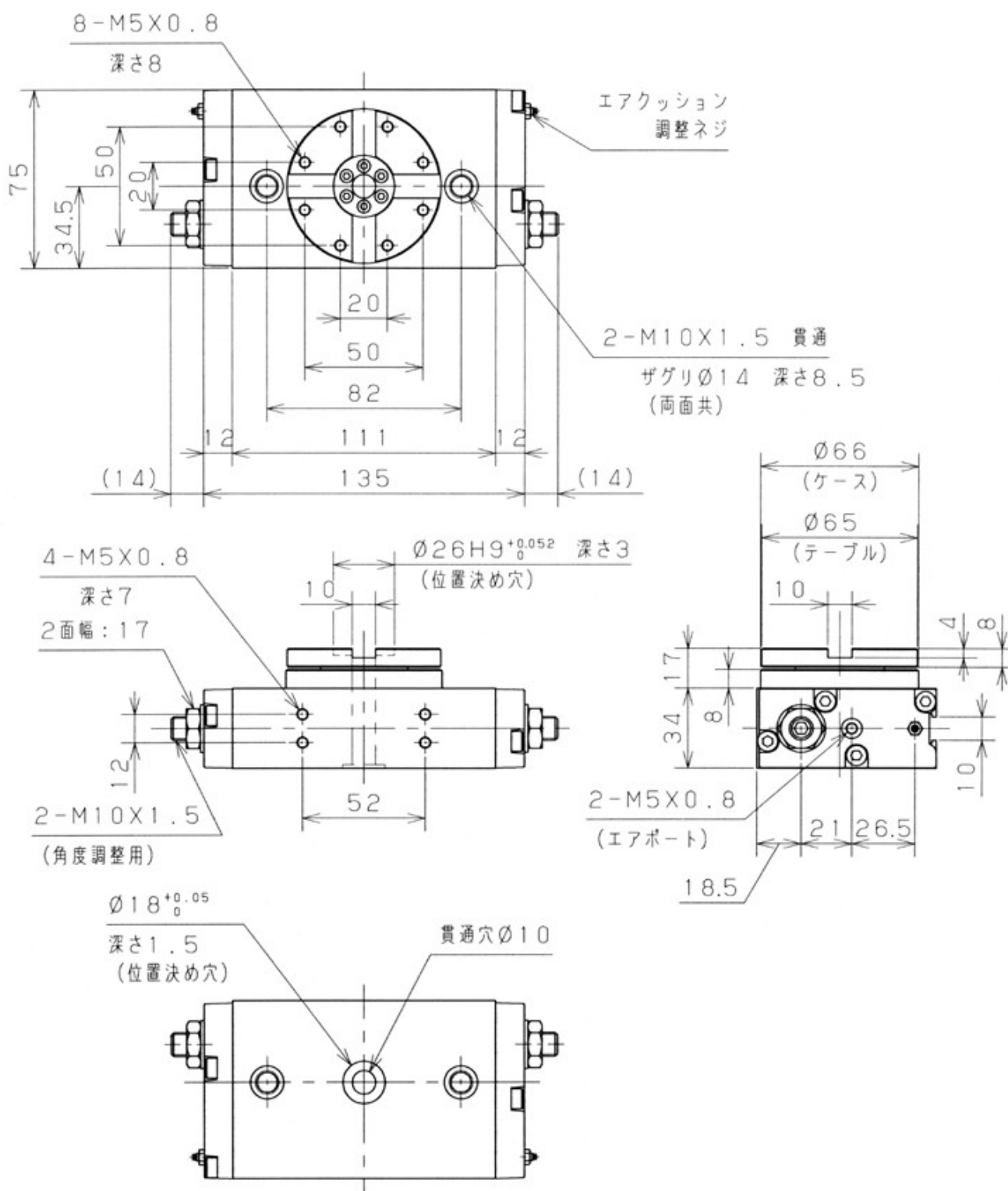


外形寸法図

RT02-16B-□



■外形寸法図 RT02-18B-□



RT02シリーズ

ロータリーテーブル

外形寸法図

RT02-22B-□

